Japanese Patent Laid-Open No. 9-56131

[8000]

[Embodiment]

FIG. 1 is a perspective view showing the interior of a coil bobbin of the present invention. As shown in the drawing, a rectangular coil 1 consists of six coils 1a to 1f for use with coil's edge portions A and A' sides overlapping alternately and is fixed to an internal bobbin casing 2. That is, the A and A' sides of the rectangular coil 1 are formed to be spaced at a central angle (hereinafter referred to as coil pitch) of 60 degrees. Moreover, leading lines 4, 4' and 5, 5' of the coils are brought into connection with a conductor pattern of a substrate 11 so that the coils 1a and 1d, coils 1b and 1e, and coils 1c and 1f respectively configure parallel wiring to form coils of the same phase as shown in FIG. 3. In the overlapping portions A side and A' side of the coils, the coils 1a, 1b, 1c with the leading line 4 being drawn out from their inner sides and the coils 1d, 1e, If with the leading line 5 being drawn out from their outer sides have overlapping surfaces. At this time, since the leading lines 4, 4' and 5, 5' are drawn out from gaps 6 between respective coils shown in a cross-sectional view of the coil bobbin 10 in FIG. 2, no overlap between the coils will occur. The exterior bobbin casing 3 is mounted so as to cover the coils and forms the coil bobbin 10.

# Best Available Copy

# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

09-056131

(43)Date of publication of application: 25.02.1997

(51)Int.CI.

H02K 29/00 H02K 3/04 H02K 21/14

(21)Application number: 07-205847

(71)Applicant: HITACHI KOKI CO LTD

(22)Date of filing:

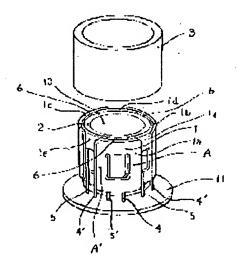
11.08,1995

(72)Inventor: SAKAMOTO MASANOBU

# (54) CORELESS BRUSHLESS MOTOR

## (57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To most effectively reduce the resistance value of a coil in a coil receiving space of a motor. SOLUTION: This coreless brushless motor is formed of six coils 1, the surfaces of one end parts A, A' of the respective coils overlap each other, the opposed coils are formed in-phase, and further, in the overlapping part of the coils, the lead wires 4, 5 of the coils are formed in such a structure that the lead wires of the coils 1a, 1b, 1c led out from an inner surface side and the lead wires of the coils 1d, 1e, 1f led out from an outer surface side overlap each other.



## **LEGAL STATUS**

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

#### (19)日本国特許庁(JP)

# (12) 公開特許公報(A)

# (11)特許出願公開番号

# 特開平9-56131

(43)公開日 平成9年(1997)2月25日

(51) Int.Cl. <sup>6</sup>	識別記号	庁内整理番号	FΙ		技術表示箇所
H 0 2 K 29/00			H 0 2 K 29/00	Z	
3/04			3/04	E	
21/14			21/14	M	

# 審査請求 未請求 請求項の数2 OL (全 3 頁)

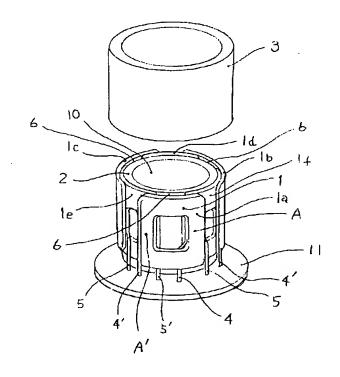
(21)出願番号	特願平7-205847	(71)出願人	000005094	
			日立工機株式会社	
(22)出顧日	平成7年(1995)8月11日		東京都千代田区大手町二丁目6番2号	
		(72)発明者	坂本 順信	
			茨城県ひたちなか市武田1060番地 日立工	
			機株式会社内	

# (54) 【発明の名称】 コアレス型プラシレスモータ

# (57)【要約】

【課題】モータのコイルの収納スペース内で、最も有効 にコイルの抵抗値を低減すること。

【解決手段】コイル 1 が 6 個から形成され、各コイルの一端部 A、A 面が相互に重なり、対向したコイルが、同相で形成されており、さらに、コイルの重なり部において、コイル引き出し線 4、5 が、内面側より引き出されるコイル 1 a、1 b、1 c と外面側より引き出されるコイル 1 d、1 e、1 f で重なりあった構造を形成している。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】回転円筒体の内部中央に柱体を一体に固着 し、前記柱体に2極の磁石を固着し、回転円筒体と磁石 との間に、ほぼ同心的に磁石を覆うコイルとからなるブ ラシレスモータにおいて、前記コイルが少なくとも6個 から形成され、各コイルの一端部が相互に重なり、対向 したコイルが同相を形成していることを特徴とするコア レス型ブラシレスモータ。

【請求項2】前記コイルの重なり部において、コイル引 き出し線が内面側より引き出されるコイルと外面側より 引き出されるコイルで重なりあっていることを特徴とす る請求項1記載のコアレス型ブラシレスモータ。

#### 【発明の詳細な説明】

#### [0001]

【産業上の利用分野】固定子にコアを持ちいないブラシ レスモータに関するものである。

#### [0002]

【従来の技術】図4に従来のモータ構成の一部を示す。 図に示すように、回転円筒体7の内部中央に柱体8が一 体に固定し、その柱体8には、二極の永久磁石9が固着 20 されている。回転円筒体7及び柱体8は、回転自在とな るよう軸受(図示せず)にて支持されている。前記回転 円筒体7と永久磁石9との間に、永久磁石9を覆うよう にコイルボビン10が、配置され、回転しないようハウ ジング(図示せず)に固定されている。コイルボビン1 0には、ある特定の巻数で巻き込んだコイルが3組設け られ、各コイルからの引き出し線13が、基板11に接 続されている。また、コイルボビン10内には、永久磁 石9の磁極を検出するためのセンサー12が3個等配に 設けられ、基板11に接続されている。前記センサー1 2によって、最大の回転トルクが発生するタイミングで コイルに通電している。

【0003】図5にコイルボビン10内の斜図を示して いる。図に示すように、四角形コイル1が曲面に配設さ れ、コイル1の端部A及びA'は、互いに対面してい る。各コイルは、互いに120度のずれをもって、配置 されている。各コイルの基板上での結線は、図6のよう にスター結線されている。

#### [0004]

【発明が解決しようとする課題】モータの定格トルクを 40 上げると、入力電流が増える。この時、コイルとして は、抵抗ロスが増し、発熱が大きくなる。この発熱を低 減するため、コイルの抵抗値を下げる必要がある。そこ で、上記コイル配置で、抵抗値を下げるために、同じ空 間内に、コイルの線径を細くして、数本持ちにて、巻く ことが考えられる。しかし、コイル引き出し口と図5の コイルのB部で重なりが生じているため、結局、コイル 線径がかなり細くなったり、持ち数が少なくなったりし て、コイル抵抗をあまり大きく下げることが出来ないと いう欠点があった。

【0005】本発明の目的は、モータのコイルの収納ス ペース内で、最も有効にコイルの抵抗値を低減すること にある。

2

#### [0006]

【課題を解決するための手段】上記の課題を解決するた め、本発明は、コイルが少なくとも6個から形成され、 各コイルの一端部が相互に重なり、対向したコイルが、 同相に形成している。さらに、コイルの重なり部におい て、コイル引き出し線が、内面側より引き出されるコイ ルと外面側より引き出されるコイルで重なりあった構造 を形成する。

#### [0007]

【作用】上記構造を採用することにより、同じ空間内で 最もコイル抵抗を下げることができ、コイルの発熱も押 えることが可能となり、効率の良いモータを提供するこ とができる。

#### [0008]

【実施例】図1に、本発明のコイルボビン内の斜図を示 す。図に示すように、四角形コイル1は、6個のコイル 1 a~1 f を使用し、各コイルの一端部 A 及び A' 面が 相互に重なりあって、内ボビンケース2に固着されてい る。つまり、四角形コイル1のA及びA'面の面間の中 心からの角度(以下コイルピッチとする)は、60度で 形成されている。さらに、図に示している1aと1d、 1 b と 1 e、 1 c と 1 f は、図 3 に示すような同相のコ イルを形成した並列結線になるようコイルの引き出し線 4、4'、5、5'が、基板11の導体パターンで接続 されている。コイルの重なり部A及びA'面において、 内面側より引き出し線4が引き出されたコイル1 a、1 b、1 c と、外面側より引き出し線5が引き出されたコ イル1d、1e、1fが、重なりあった面を持ってい る。この時、引き出し線4、4′、5、5′は、図2の コイルボビン10の横断面図に示している各コイルの空 間部6より引き出されるため、コイルとの重なりは生じ てこない。外ボビンケース3は、コイルを覆うように取 り付けられ、コイルボビン10を形成している。

【0009】ここで、従来と本発明との抵抗値の比較を 行なう。従来例での持ち数は、2本持ちとする。本発明 において、従来例と同等のトルクを出すためには、従来 例の巻数をNとすると、2Nの巻数を必要とする。この ため、コイルは、2層で巻き込む必要がある。また、コ イルピッチが、従来180度に対して、本発明は、60 度となっているため、コイルボビン中心直径とコイル軸 方向の長さを同じとすると、1ターンの従来長さ L に対 して、3 L / 5 となる。コイル線径は、従来において引 き出し線4、5の重なりを考慮して、d=T/(2+2)+2)となり、本発明は、d=T/(2+2)となる。 【0010】以上のことから、従来のコイル抵抗 R1  $(=\rho \times L \times N / (\pi (T/6) 2/4))$ と本発明の コイル抵抗RO(= $\rho$ ×(3L/5)×2N/( $\pi$ (T

/4) 2/4))の比(R0/R1)を求めると、0.5 3となり、約47%抵抗値を低減することが可能となる。

#### [0011]

【発明の効果】以上説明したように、本発明のコイル構成とすることにより、同じ空間内でコイル抵抗を大巾に低減することができ、コイルの発熱を下げることができる。したがって、モータの定格トルクを上げることが可能となる。

# 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明のコイルボビン内の斜視図である。

【図2】本発明のコイルボビン横断面図である。

【図3】本発明のコイル結線図である。

【図4】従来のモータ構成図である。

【図5】従来のコイルボビン内の斜視図である。

【図6】従来のコイル結線図である。

## 【符号の説明】

1、1a、1b、1c、1d、1e、1fはコイル、2は内ボビン、3は外ボビン、4、4'、5、5'はコイル引き出し線、6は空間部、7は回転円筒体、8は柱10体、9は永久磁石、11は基板である。

[\(\text{\tint{\text{\tint{\text{\tint{\text{\til\text{\text